PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

02-148125

(43) Date of publication of application: 07.06.1990

(51) Int.CI.

G06F 3/06 G11B 20/10

(21) Application number: 63-300785 (71) Applicant: YOKOGAWA MEDICAL SYST

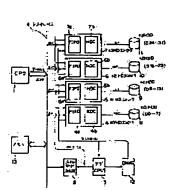
LTD

(22) Date of filing: 30.11.1988 (72) Inventor: KUMAGAI MASAHIKO

(54) MAGNETIC DISK CONTROLLER

(57) Abstract:

PURPOSE: To transfer data at a high speed and to reduce the bit unit price by dividing a system bus into plural bit areas and providing magnetic disk control circuits and magnetic disk devices whose number corresponds to the division number to change serial transfer to apparent parallel transfer. CONSTITUTION: A system bus 14 is divided into plural bit areas. and data of respective divided bit areas are processed by data processing mechanisms consisting of a memory 13 as the main storage device, magnetic disk controllers 4 to 7, and magnetic disk devices 8 to 11 respectively. Consequently, data is apparently transferred in parallel to increase the transfer speed. Thus, a magnetic disk controller is obtained which is capable of high-speed transfer and has the bit unit price reduced.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]
[Date of sending the examiner's decision of rejection]
[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]
[Date of final disposal for application]
[Patent number]
[Date of registration]
[Number of appeal against examiner's

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

BEST AVAILABLE COPY

平2-148125

B

®公開特許公報(A)

識別配号

庁内整理番号

@公開 平成2年(1990)6月7日

G 06 F 3/06 G 11 B 20/10

Solnt. Cl. 5

3 0 2 · Z

6711-5B 7923-5D

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全4頁)

50発明の名称

磁気デイスク制御装置

公特 顕 昭63-300785

②出 頭 昭63(1988)11月30日

向発 明 者 熊 谷

昌。彦

東京都立川市栄町6丁目1番3号 横河メデイカルシステ

ム株式会社内

の出 願 人 横河メディカルシステ

東京都日野市旭が丘4丁目7番地の127

ム株式会社

四代 理 人 弁理士 佐々木 宗治

外2名

明相會

1. 発明の名称

磁気ディスク制御装置

2. 特許請求の範囲

・システムパスにそのピットを分割してそれぞれ 接続され、少なくとも確気ディスク装置の 1 トラック分の記憶容量を有する複数のデータ保持手段 と.

被複数のデータ保持手段にそれぞれ接続され、 被複数のデータ保持手段と複数の磁気ディスク签 置との間でデータの投受を行なわせる複数の磁気 ディスク制御回路と、

主記憶装置に対して直接データアクセスをし、 主記憶装置と前記複数のデータ保持手段との間で データの投受を行わせるDMAコントローラと、

複数のデータ保持手段、複数の磁気ディスク制 御回路及びDMAコントローラの動作タイミング を制御する制御手段と

を有することを特徴とする磁気ディスク制御袋園。 3. 発明の詳細な説明 [産業上の利用分野]

この発明は磁気ディスク制御装置、特にデータの高速転送に関する。

[従来の技術及び発明が解決しようとする課題] 従来の磁気ディスク制御装置は、磁気ディスク

袋筐とのデータ転送が多量にあり、 しかもこれを 短時間で行いたい場合には、磁気ディスク装置本 体が高速な転送速度を有するものを採用している が、そうした磁気ディスク装置は高価であり、 ま たインタフェースが特殊であるため、 簡単に採用 できなかった。

また、パラレル転送用の磁気ディスク装置 (例 えば同一シリンダ上に複数のデータ入出力チャネルを設けた高速転送用の磁気ディスク装置) 等も あるが、铸殊であり、極めて高値であった。

この発明は、汎用の破気ディスク装置を複数台 並列に配置して使用することにより、高速転送を 可能にし、またピット単価を下げた磁気ディスク 制御装置を得ることを目的とする。

[課題を解決するための手段]

-157-

[作 用]

この発明においては、システムパスが複数にピット分割されており、各分割されたピット領域のデータ母に、データ保持手段、磁気ディスク制御 国路及び磁気ディスク装置からなるデータ処理機 様によりそれぞれ処理されるので、見かけ上パラ

(3) との間でモのコマンドやステータス(磁気ディスク装置やDMACのステータス)等のやり取りが行われる。サブCPU(3) はCPU(1) からのコマンドを各磁気ディスクコントローラ(4) ~(7) に割りふりしてモの情報管理を行うと共に、またDMAC(12)の制御も行う。

磁気ディスクコントローラ(4) のFLFO(4a) がシステムバス(14)のD0~7ピットに接続され、磁気ディスクコントローラ(5) のFLFO(5a)がシステムバス(14)のD8~15ピットに接続され、磁気ディスクコントローラ(6) のFLFO回路(6a)がシステムバス(14)のD16~28ピットに接続され、磁気ディスクコントローラ(7) のFLFO(7a)がシステムバス(14)のD24~81ピットにそれぞれ接続されており、FLFO(4a)~(7a)よりシステムバス(14)の全ピットと接続されている。

また、磁気ディスクコントローラ(4) \sim (7) の HDC(4b) \sim (7b)は、それぞれ比較的低速で、容 量の小さい磁気ディスク装置(8) \sim (11)にそれぞ れ後続きれている。 レル伝送となり、転送速度が早められている。 [実施例]

第1図はこの発明の一実施例に係る磁気ディスクは御袋置の排成を示すプロック図である。図において、(1) はCPU、(2) はデュアルボートRAM、(3) はサブCPUである。(4) ~(7) は磁気ディスクコントローラで、主としてファーストイン・ファーストアウト回路(以下FIFOという)(4a)~(7a)及び磁気ディスク制御用しSI(以下HDCという)(4b)~(7b)から構成される。(8) ~(11)は磁気ディスク装置で、(12)はDMAコントローラ(以下DMACという)である。(13)は主記憶装置としてのメモリで、(14)はシステムバスである。なお、FIFO(4a)~(7a)は各磁気ディスク装置(1) ~(11)の1トラック分の容量を有するものとする。

C P U (1) からのコマンド (磁気ディスク装置のリード、ライト命令等、転送のアドレス、データ量等) はデュアルポートR A M (2) に一時格納され、デュアルポートR A M (2) とサブ C P U

第2図は上記の磁気ディスク制御装置の動作を「 を示すフローチャートであり、以下このフローチャートを参照しながらその動作を説明する。

CPU(1) からのコマンドはデュアルボートRAM(2) に一時格納されるので、サブCPU(3) はデュアルボートRAM(2) の記憶内容に基づいてCPU(1) からのコマンドがあるかどうかをチェックする(S1)。以下そのコマンドがあり(S2)、それがフォーマット命令、リード命令又はライト命令である場合についてそれぞれ説明する。

(1) フォーマット命令の場合:

サブ C P U (3) は各 H D C (4b)~ (7b)に対してコマンドを出力する (S3)。各 H D C (4b)~ (7b)は各級気ディスク装置 (8) ~ (11)に対してフォーマット命令を実行し (S4)、全ての H D C (4b)~ (7b)がフォーマット命令を実行し終わると、サブ C P U (8) はデュアルボート R A M (3) にステータスをセットし、C P U (12)にフォーマット命令の実行が終了した旨が通知され (S5)、最初のステップ (S1)に戻る。

(2) リード命令の場合:

サブ C P U (3) はデュアルポートR A M (2) から論理アドレス、データ量及びセーブアドレスを読み込む (S6)。そして、サブ C P U (3) は、論理アドレス及びデータ量を各職気ディスクコントローラ (4) ~ (7) 用にデータ変換する (S7)。次に、サブ C P U (3) は各FIFO (4a) ~ (7a)にディスクリードモードを設定し (S6)、各HDC (4b) ~ (7b)にコマンドを出力する (S9)。

各日DC(4b)~(7b)は磁気ディスク装置(8)~(11)に対してアクセスしてそのデータを読み出して対応するPIPO(4a)~(7a)に送り出し、FIFO(4a)~(7a)に送り出し、FIFO(4a)~(7a)に1セクタ分のデータがセーブされるまで、日DC(4b)~(7b)はデータを読み出してFIFO(4a)~(7a)に送り出す(810)。このとき、FIFO(4a)にはDO~7ピットのデータがセーブされ、同様に、FIFO(5a)にはD8~15ピットのデータ、FIFO(8a)にはD18~23ピットのデータ、そしてFIFO(7a)にはD24~

FO(4a)~(7a)にライトモードを設定し(S16)、DMAC(12)に対してDMAを開始させる(S17)。次に、サプCPU(3) は歳理アドレス及びデータ量を各職気ディスクコントローラ(4)~(7) 用にデータ変換する(S18)。システムパス(14)上の各分割されたピット領域の1セクタ分のデータについてDMAが行われ、1セクタ分についてのDMAが行われると(S19)、各HDC(4b)~(7b)にコマンドを出力する(S20)。

FIFO(4a)~(7a)にはメモリ(18)からのデータがシステムバス(18)を経由して転送されてそのデータがセーブされ、FIFO(4a)~(7a)にデータが一杯になるまでデータが転送される(S21)。このとき、FIFO(4a)にはDO~7ピットのデータがセーブされ、同様に、FIFO(5a)にはD8~15ピットのデータ、FIFO(6a)にはD16~28ピットのデータ、そしてFIFO(7a)にはD24~81ピットのデータがそれぞれセーブされる。

次に、各日DC(4b)~(fb)は磁気ディスク装置 (8)~(11)に対してアクセスしてFIFO(4a)~ 31ピットのデータがそれぞれセーブされる。

サブ C P U (3) は、 D M A C (12)を作動させて D M A を開始し、 P I F O (4a)~ (7a)にセーブされたデータをシステムパス (14)上に転送し、メモリ (13)に書き込ませる (S11) 。 そして、 D M A C (12)による 1 セクタ分のデータ転送が終了するまで上空のデータ転送が継続する (S12) 。

そして、全てのFLPO(4a)~(7a)のデータが 転送されて空になり、かつ全てのHDC(4b)~(7 b)についてのリード命令が終了するまでステップ (S10) 以降の演算動作を繰り返してデータ転送を していく(S13)。

以上のようにしてデータの転送が終了すると、サプCPU(3) はデュアルポートRAM(2) にステータスをセットして、CPU(12)に対してリード命令の実行が終了した旨が通知される(S14)。
(3) ライト命令の場合:

サプCPU(8) はデュアルポートRAM(2) から論理アドレス、データ量及びセーブアドレスを 続み込む(S15) 。次に、サブCPU(8) は各FI

(7a) データを得き込む。そして、全てのHDC(4b)~(7b) が書き込み動作を終了すると(S22)、次にサプCPU(3) はデュアルボートRAM(2) にステータスをセットして、CPU(12)に対してリード命令の実行が終了した旨を通知する(S28)。 【発明の効果】

. 更に、各分割されたピット領域ごとのデータ処理機構にはそれぞれ1トラック分のデータ保持回路を設けたので、各曲気ディスク装置の回転ずれが吸収できる。

4. 図面の簡単な説明

第1回はこの発明の一実施例の磁気ディスク制 御装置の構成を示すプロック回、第2回は第1回 の装置の動作を示すフローチャートである。

図において、(1) はCPU、(2) はデュアルボートRAM、(8) はサブCPU、(4) ~ (7) はR Dコントローラ、(8) ~ (11)は磁気ディスク装置、(12)はDMAC、(13)はメモリ、(14)はシステムパスである。

代理人 弁理士 佐 々 木 宗 治



